

O AOB518-G41 é um controlador digital de grandezas de alta precisão que pode ser utilizado na medição e controle de temperatura, pressão, descarga de líquidos, nível de líquidos, umidade, etc. Além da visualização e controle o aparelho possui um alarme que é acionado quando determinado nível do parâmetro em medição é atingido. As principais características são:

- Aceita múltiplos sinais de entrada: termopares, termorresistências, voltagem direta, corrente direta, resistência e qualquer outro que possa ser transformado em nível de tensão elétrica;
- A entrada utiliza um sistema de correção digital que ajusta automaticamente não-linearidades de termopares e termorresistências;
- Controle PID intercambiável entre ON e OFF com configuração direta e reversa;
- Saída 12V SSR para controle;
- Alarmes de saída podem ser setados para valores mínimos, máximos, absolutos, etc. O alarme pode também ser desabilitado;

**ASPECTO VISUAL**



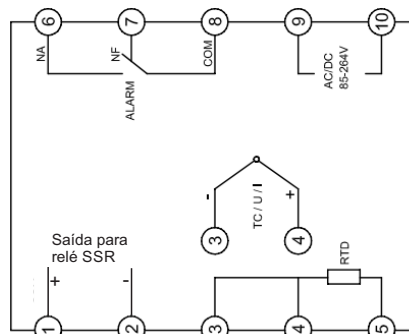
**Parametrização**

Para acessar os parâmetros pressione a tecla SET por 3 segundos :

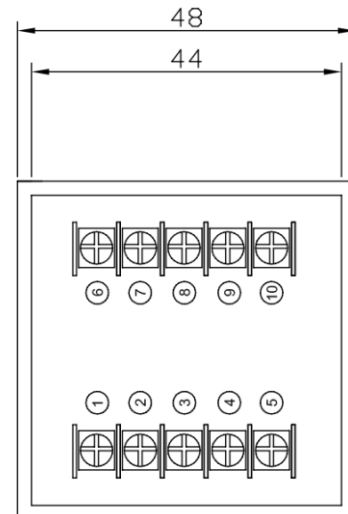
Parâmetro	Descrição	Explicação
SN	Tipo de sensor	Define o tipo de sensor utilizado: Termoelemento:K,S,E,J RTD:Cu50,PT100 DCV: 0~5V,1~5V DCA:0~20mA,4~20mA
DP	Ponto decimal	Define a posição do ponto decimal ex: DP=1. O display apresenta XXX.X
INPL	Limite inferior da escala	Limite inferior da faixa de medição
INPH	Limite superior da escala	Limite superior da faixa de medição
SC	Correção	este parâmetro é utilizado para compensar erro do sensor
LOC	Senha de acesso	LOC=0 Todos parâmetros pode ser alterados LOC=1 Somente pode ser alterado os parâmetros SV e AL1 LOC= outro valor Todos os parâmetros bloqueados
CTRL	Modo de controle	Bitr=liga-desliga(aquecimento) Bitd=liga-desliga(refrigeração) Pidr=Controle PID(aquecimento) Pidd=Controle PID(refrigeração)
SU	Valor do set-point	Valor do set-point de controle
DFCT	Histerese	Valor da histerese de controle
P	Proporcional	Banda proporcional do controlador PID
I	Tempo integral	O parâmetro integral do controlador PID é utilizado a fim de eliminar erros estáticos porem se i=0 a ação integral é cancelada
D	Diferenciação	Tempo de diferenciação do controlador PID caso D=0 a ação diferenciação é cancelada
T	Tempo do ciclo de saída	Tempo em que a saída fica acionada no ciclo PID
AL1T	Tipo de alarme	HJ = Valor superior de alarme HJB = Valor superior de alarme pós primeira energização LJ = Valor inferior de alarme LJB = Valor inferior de alarme pós primeira energização
AI1	Set-point do AL1	Set-point do AL1
DFAL	Histerese	Histerese referente ao AL1

ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS		
Modelo	AOB518-G41	
Sinal de entrada	Termoresistencia	K(-50~+1350°C)
		S(-50~+1750°C)
		E(-50~+800°C)
		J(-50~+1000°C)
	RTD	CU50(-50~+150°C)
		PT100(-190~+850°C)
Voltagem	0~5v/1~5v	
Corrente	0~20mA /4~20mA	
Saídas		Relé alarme 1 contato reversível Saída para relé SSR
Alimentação	85~264V ac/dc	
Consumo	<5W	
Precisão	0.5%	
Temperatura de operação	0 á 50°C	
Dimensões físicas	48x95x105	
Umidade	<85%	

**DIAGRAMA DE LIGAÇÃO**



**DIMENSÕES FÍSICAS**



**EXEMPLO DE LIGAÇÃO DO SENSOR:**

- PT100: cabos vermelhos 3 e 4  
cabo branco 5
- K: cabo azul 3  
cabo vermelho 4
- J: cabo azul 3  
cabo vermelho 4